

KR 60 R1200 Z400



技术数据

名称	KR 60 R1200 Z400
轴数	4
重复定位精度 XY	$\pm 0.05 \text{ mm}$
重复定位精度 Z	$\pm 0.02 \text{ mm}$
重复定位精度 R	$\pm 0.01^\circ$
重量	约 120 kg
额定负载	20 kg
最大负载	60 kg
最大臂展	1200 mm
安装位置	地面
占地面积	240 mm x 255 mm

轴数据

运动范围	
轴 1 运动范围	$\pm 135^\circ$
轴 2 运动范围	$\pm 145^\circ$
轴 3 运动范围	-400 mm / 1 mm
轴 4 运动范围	$\pm 355^\circ$
额定负载时的速度	
轴 1 轴速	230 $^\circ/\text{s}$
轴 2 轴速	260 $^\circ/\text{s}$
轴 3 轴速	0.75 m/s
轴 4 轴速	690 $^\circ/\text{s}$

运行条件

运行时的环境温度	0 $^\circ\text{C}$ 至 45 $^\circ\text{C}$ (273 K 至 318 K)
洁净室等级 (ISO 14644-1)	-

防护等级

防护等级 (IEC 60529)	IP54
------------------	------

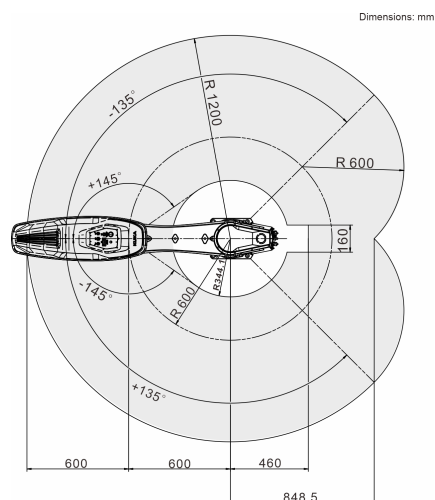
控制器

控制系统	KR C5 micro
------	-------------

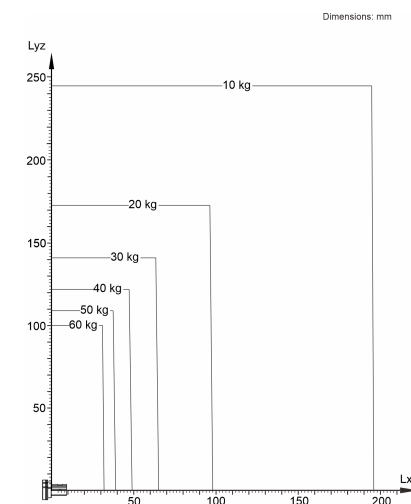
认证书

ESD 要求	IEC61340-5-1 ; ANSI/ESD S20.20
认证书	CE/UL

工作空间图



负载图



KR 60 R1200 Z400 设计的额定负载为 20 kg，用于优化机械臂的动态性能。通过缩小负载中心距离，可以使用更高的负载，直至最大负载。特定的负载情况必须使用 KUKA.Load 进行检验。如需进一步咨询，请联系 KUKA 支持部门。

循环时间

100 每分钟循环数 (25 mm / 300 mm / 25 mm, 5 kg)

